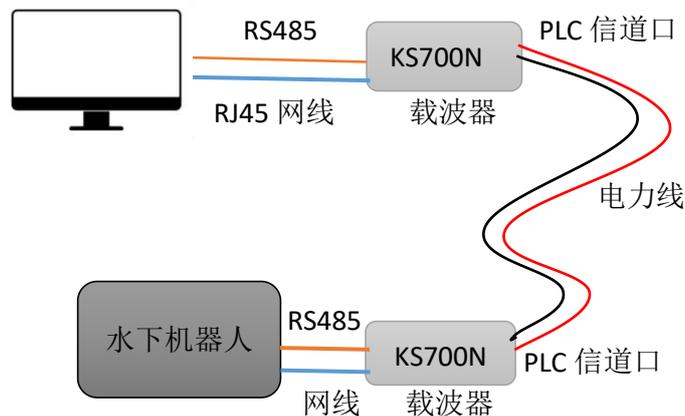


水下机器人/管道机器人运用案例

水下(管道)机器人需在水下或管道里作业，需要将视频清晰实时的传输到指挥室。因其特殊的使用环境，指挥室与机器人如何建立稳定可靠的实时通信呢？

首先考虑的通信方式是网线。常见方法是采用 8 芯线缆。8 芯网线传输距离近，需要定制接头，结构复杂，容易出故障，维修难。

采用我司的宽带载波器，只需两芯电源线，即可实现高速率，远距离传输。速率高达 100M，点对点传输距离 500 米。即插即用，数据完全透传，简单易用。接线示意图，如下：



水下(管道)机器人采用宽带载波与网线对比：

	宽带载波器	网线
数据带宽	240Mbps	1000Mbps
传输介质	电力线/差分线	双绞线
传输距离	500 米	100 米
线束	2 芯	8 芯
结构	简单	复杂